# **HRP Motor Driver**

HRT07-0004



取扱説明書(第4版)

2014年4月

## [ 目 次]

1.	概要	1
2.	製品仕様	1
3.	モータ接続例	2
4.	放熱について	3
5.	コネクタのピン説明	3
6.	外形図	4
7.	付属品	4
8.	サポート	5
8	3.1. お問合せ	5
8	3.2. 修理·点検依頼	5
9.	保証範囲	6
S	9.1. 標準価格	6
S	9.2. 保証要項	6
10	). 改訂履歴	7

## 1. 概要

HRP Motor Driver(HRT07-0004) は次のような特長を持っています。

- 1) 1枚に2チャンネルのドライバを装備。
- 2) 小型・軽量で高電圧・高電流に対応。
- 3) 高効率(PWM 駆動)。
- 4) HRP-2 に搭載され高信頼性。

## 2. 製品仕様

表1. 製品仕様

項目	仕様	備考
定格出力電圧	±48[V]	
定格出力電流	±8[A]	
定格出力	定格出力 384[W]	
最大出力電圧	±54[V]	最大出力電流は2chの合計
最大出力電流(瞬間)	±20[A]	
最大出力(瞬間)	1080[W]	
主電源	DC8~54[V]	バッテリ推奨
制御電源	$\pm$ 12[V]、 $\pm$ 12[V]	
指令入力電圧	±10[V]	
零点	0[V]	不感带 約±0.2[V]
外形寸法(LWH)	$75 \times 77 \times 22.5$ [mm]	放熱板を含む
重量	<b>70</b> [g]	双系例及で占む
制御方式	電流制御	
保護機能	出力過電流保護	ヒューズ内蔵
モータ・ブレーキ	電機ブレーキ	指令電圧がOVの時
モータ・フリー	モータ端子開放	2ch共通
電流モニタ	±0.5[V]/[A]	2ch独立

#### 3. モータ接続例

以下に電流制御の接続例を示します。

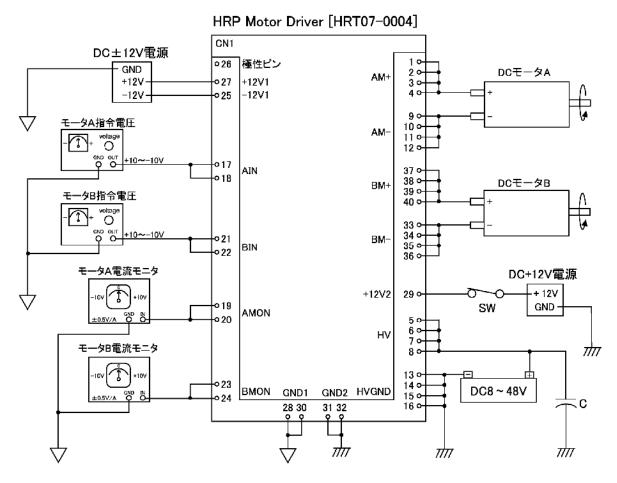


図1. 電流制御接続例

- 入力側と出力側は絶縁されていますが GND は共通でも使用可能です。
- 29番ピンをオープンにするとモータ・フリーになります。
- モータ・ブレーキがかかっている状態でもモータ・フリーが優先されます。
- 主電源にバッテリ以外の電源をご利用になる場合は回生エネルギ吸収用コンデンサ C を接続願います。コンデンサはご利用になるモータによって条件が変わりますので、次の項目を目安にお選びください。

容量・・・2つのモータの合計最大電流[A]×100[ $\mu$ F]。

電圧・・・主電源電圧の倍以上。

種類・・・低インピーダンスタイプのもの。

#### 4. 放熱について

本製品は、強制空冷を推奨いたします。また現在装備されているアルミ板は、絶対に外さないようにしてください。

### 5. コネクタのピン説明

表2. CN1 のピン配置

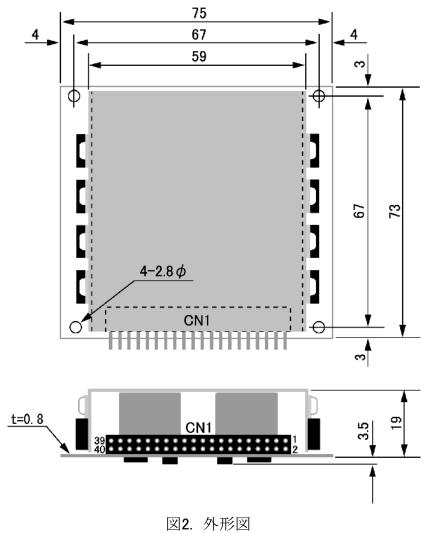
ピン	信 <del>号</del> 名	備考	ピン	信 <del>号</del> 名	備考
1	AM+	Aチャンネルモータ端子(正側)	21	BIN	Bチャンネル入力指令信号±10V
2			22		入力インピーダンス 10kΩ
3			23	BMON	Bチャンネル電流モニタ出力
4			24		±0.5V/A
5	HV	主電源電圧 DC8~48V 8A	25	-12V1	制御電源電圧 -12V 0.2A 以上
6			26	-	極性ピン
7			27	+12V1	制御電源電圧 +12V 0.2A 以上
8			28	GND1	±12V1 グランド
9	AM-	Aチャンネルモータ端子(負側)	29	+12V2	制御電源電圧 +12V 0.2A 以上
10			30	GND1	±12V1 グランド
11			31	GND2 <sup>※1</sup>	+12V2 グランド
12			32		
13		主電源グランド 0V	33	- BM-	Bチャンネルモータ端子(負側)
14	HVGND <sup>**1</sup>		34		
15	HVGND**		35		
16			36		
17	ATNI	Aチャンネル入力指令信号±10V	37		Bチャンネルモータ端子(正側)
18	AIN	入力インピーダンス 10kΩ	38	BM+	
19	AMON	Aチャンネル電流モニタ出力	39	DIVIT	
20	AMON	±0.5V/A	40		

<sup>\*\*1</sup>HVGND と GND2 は共通ですが、GND2 は制御電源のグランドとして御使いください。

<sup>※</sup>ピンの並びは外形図を参照してください。

## 6. 外形図

以下に外形図を示します。(単位は[mm])



## 7. 付属品

CN1用コネクタハウジング(オムロン、XG5M-4032) 1)

1個

#### 8. サポート

本製品のお問合せや修理・点検依頼は以下にしたがってサポートしておりますのでご 了承ください。

#### 8.1. お問合せ

本製品に関するご質問・ご相談は、

#### 有限会社 図工

TEL/0463-97-4891, FAX/0463-97-4895, e-mail/support@zuco.jp

#### 8.2. 修理·点検依頼

修理・点検依頼は、弊社ウェブサイト(http://www.zuco.jp)の「サポート」>「修理・点検依頼について」で詳しく説明しておりますので、そちらをご覧ください。

#### 9. 保証範囲

#### 9.1. 標準価格

本製品の標準価格には、次の項目は含まれておりませんので予めご承知おき下さい。

- ① システム適合性の検討
- ② 試運転・調整
- ③ システム故障時の現地判定

#### 9.2. 保証要項

保証期間は納入後6ヶ月とします。この期間内で使用上の注意が守られて、かつ故障 した場合には、無償でこれを修理致します。ただし、次のような場合には保証期間内でも 有償修理になります。

- ① 使用上の誤り、或は、不当改造や修理による故障及損傷の場合。
- ② 落下、振動などによる損傷。
- ④ 火災、天災、塩害、ガス、異常電圧などによる故障及び損傷の場合。
- ⑤ 接続している外部機器に起因して故障した場合。
- ⑥ 弊社以外の手で改造、修理がなされた場合、又は弊社の仕様書に基づかない改造、修理がなされた場合。

## 10. 改訂履歴

版	日付	ページ	内容
1	2004/7/16	_	初版作成
2	2008/10/21	2	3. モータ接続例の修正
			回生エネルギ吸収用コンデンサの説明を追加
		5	8. サポートの修正
			費用を税込みに変更
		7	10. 改訂履歴の追加
3	2013/4/10	5	8.2.修理・点検依頼の住所変更
4	2014/4/1	5	8.2.修理・点検依頼を修正

## 開発元 川田工業株式会社

販売元/修理、技術的なお問い合わせは

◎有限会社 図工

 $\texttt{T} \; \texttt{E} \; \texttt{L} \; : \; 0 \; 4 \; 6 \; 3 \; \texttt{-} \; 9 \; 7 \; \texttt{-} \; 4 \; 8 \; 9 \; 1 \; / \; \; \texttt{F} \; \texttt{A} \; \texttt{X} \; : \; 0 \; 4 \; 6 \; 3 \; \texttt{-} \; 9 \; 7 \; \texttt{-} \; 4 \; 8 \; 9 \; 5$ 

 $URL: \texttt{http://www.zuco.jp} \; / \; \texttt{E-mail:support@zuco.jp}$